

**GLOBAL
MEKATRONİK®**

XINJE

**XSLH-24A16 İLE CODESYS V3.5 SP21'DE
LC3-AP KULLANIMI**

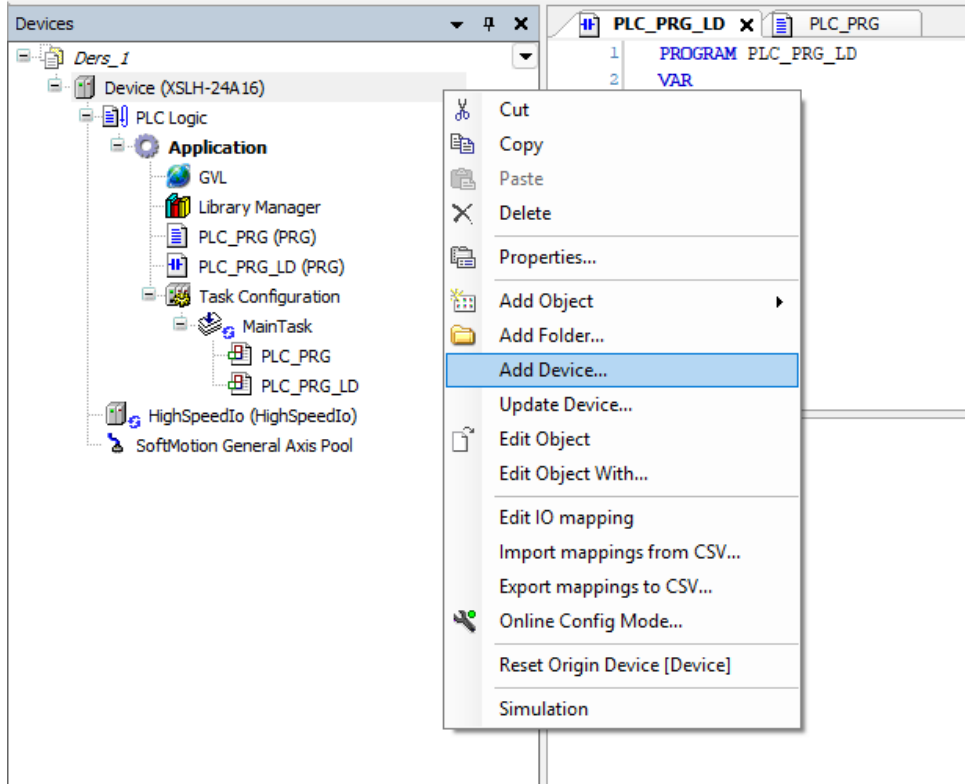


09.03.2026
Global Mekatronik Sistemleri
Hazırlayan: Evren Tülü

Bugün XINJE XSLH-24A16 ile CODESYS V3.5 SP21 programında LC3-AP kullanımı için proje oluşturacağız.

ADIM 1 :

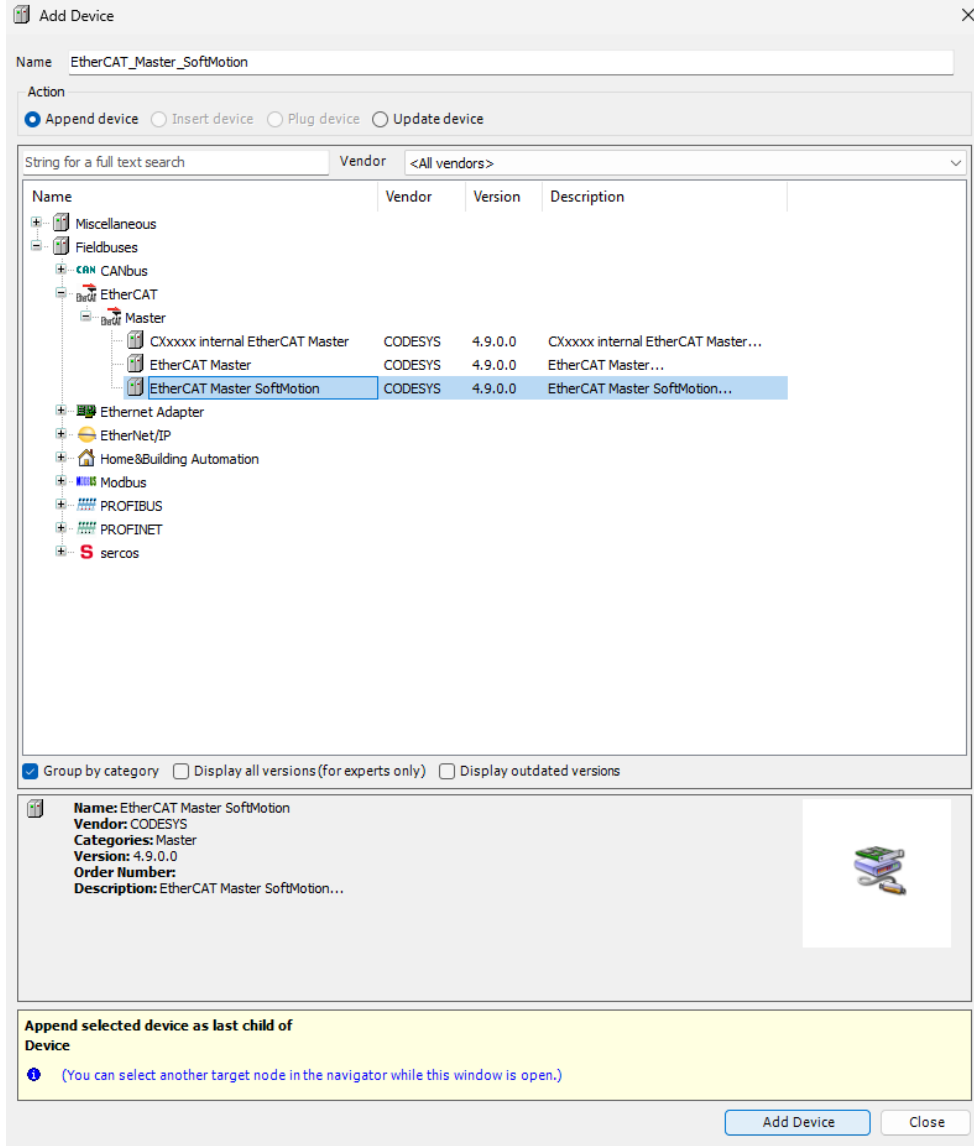
Device'a sağ tıklayıp , Add Device'ı seçiyoruz.



Şekil 1.0

ADIM 2 :

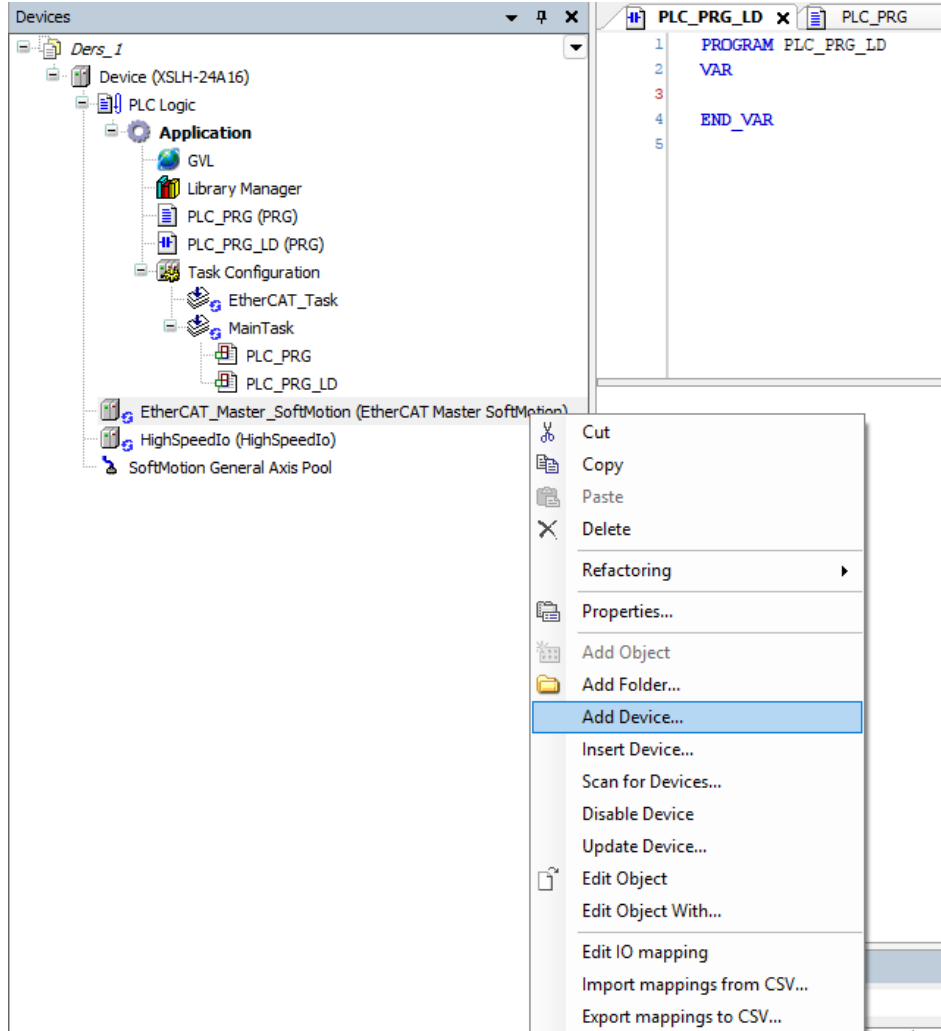
Açılan pencerede Fieldbuses altında EtherCAT'ı açıyoruz.EtherCAT altında bulunan master içerisindeki EtherCAT Master SoftMotion'ı seçiyoruz ve Add Device'ı seçiyoruz.



Şekil 2.0

ADIM 3 :

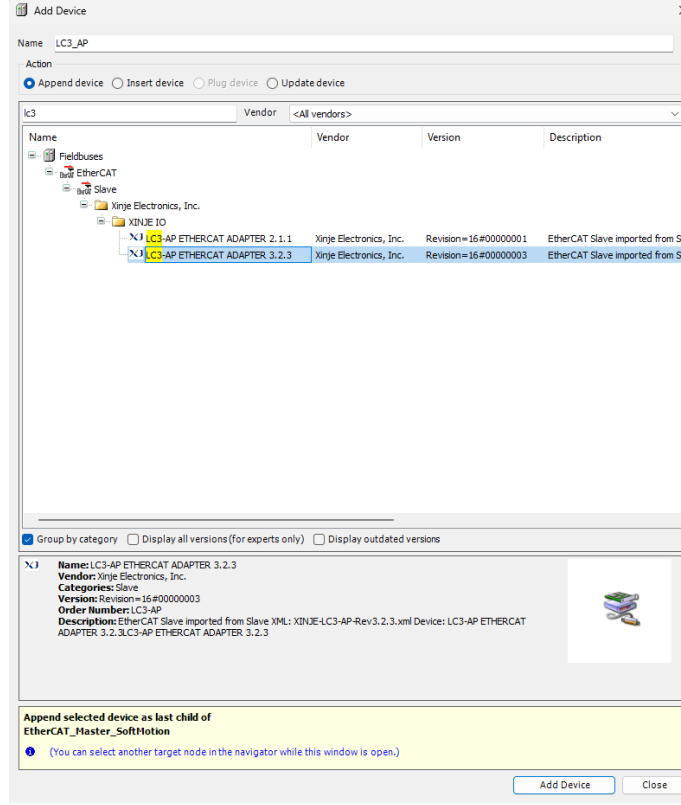
Proje ağacımızda oluşan EtherCAT_Master_SoftMotion'a sağ tıklıyoruz ve Add Device'ı seçiyoruz.



Şekil 3.0

ADIM 4 :

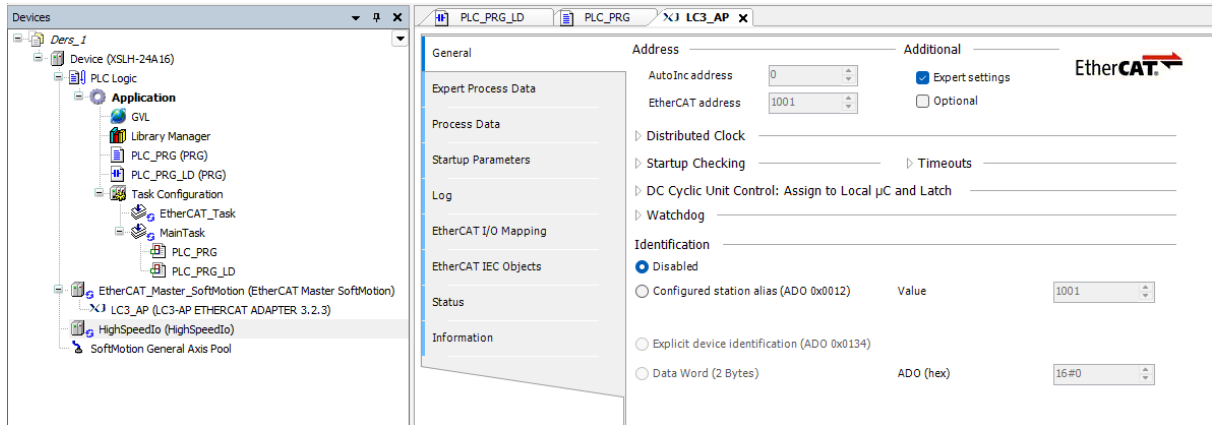
Açılan pencerede arama kısmına LC3-AP yazıyoruz ve görseldeki gibi cihazı seçip Add Device'a tıklıyoruz.



Şekil 4.0

ADIM 5 :

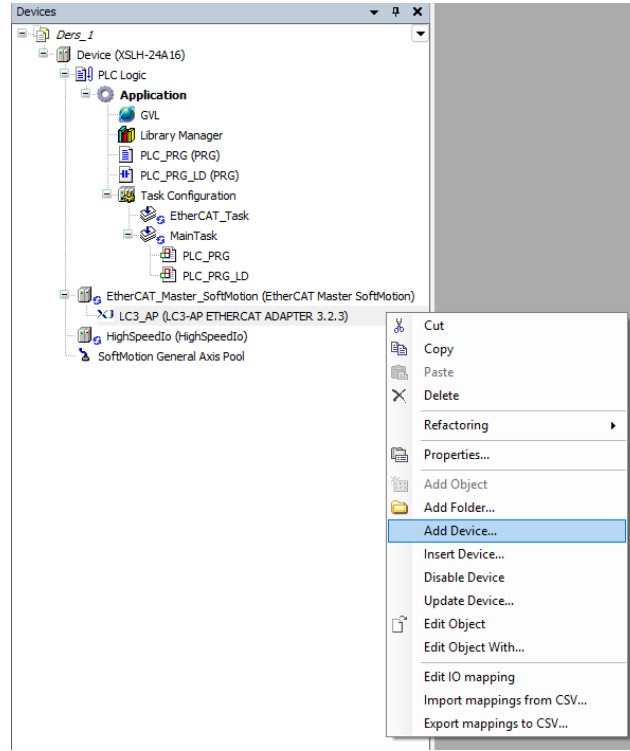
Proje ağacında oluşan LC3_AP üzerine tıklıyoruz ve cihazın konfigürasyonlarında General altında bulunan Additional kısmını Expert Settings olarak seçiyoruz.



Şekil 5.0

ADIM 6 :

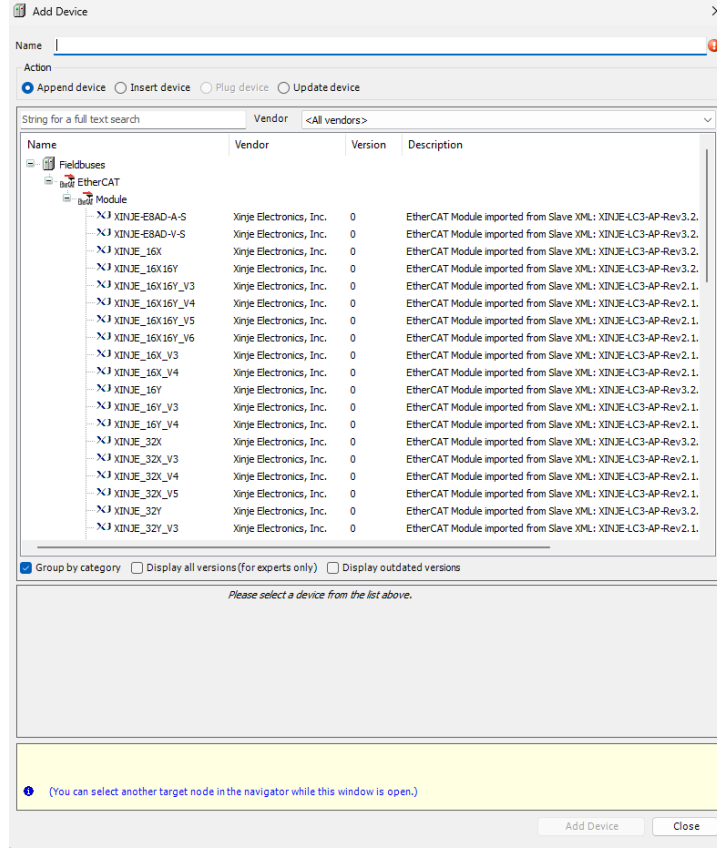
Proje ağacındaki LC3_AP cihazımıza sağ tıklıyoruz ve Add Device'a tıklıyoruz.



Şekil 6.0

ADIM 7 :

Açılan pencereden kullanacağımız modülümüzü seçiyoruz. Bu işlemden sonraki aşamalar standart modül kullanımı ile aynı şekilde ilerlemektedir.



Şekil 7.0

**GLOBAL
MEKATRONİK®**

Ziya Gökalp , Bedrettin Dalan Blv
Metro34 İş Merkezi No:21-22
İkitelli OSB - Başakşehir
İSTANBUL

teknik@globalmekatronik.com

+90 212 674 73 00

+90 212 674 73 06